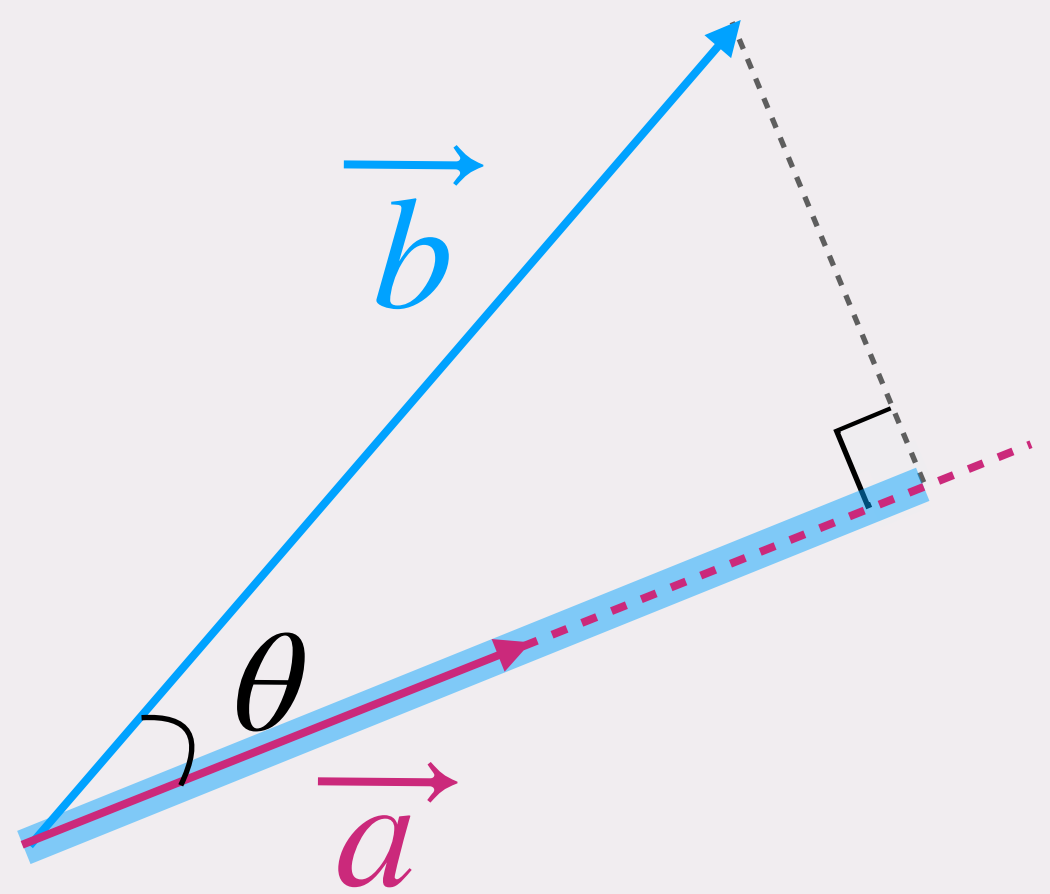


Il prodotto scalare in \mathbb{R}

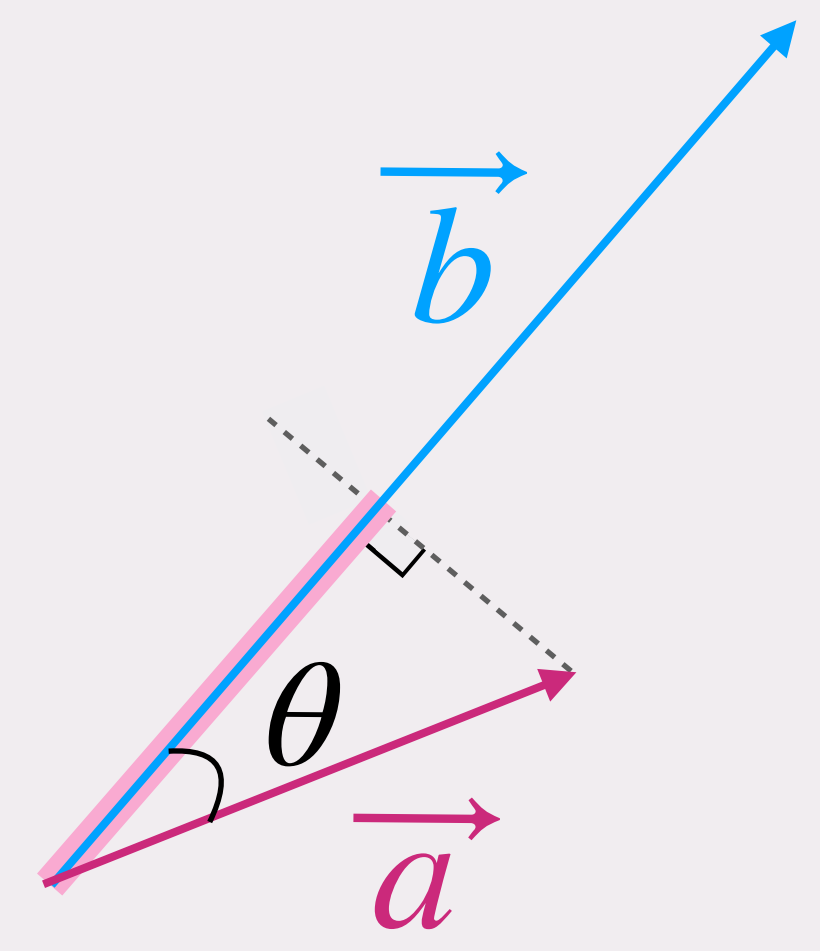


● II **PRODOTTO SCALARE** in \mathbb{R} : **DEFINIZIONE**

$$\begin{array}{ccc} \vec{a} \cdot \vec{b} = c & & \\ \downarrow \quad \downarrow & & \searrow \\ \text{vettori} & \longrightarrow & \text{scalare} \in \mathbb{R} \end{array}$$



$$ab_{\perp} = ab \cos(\theta)$$



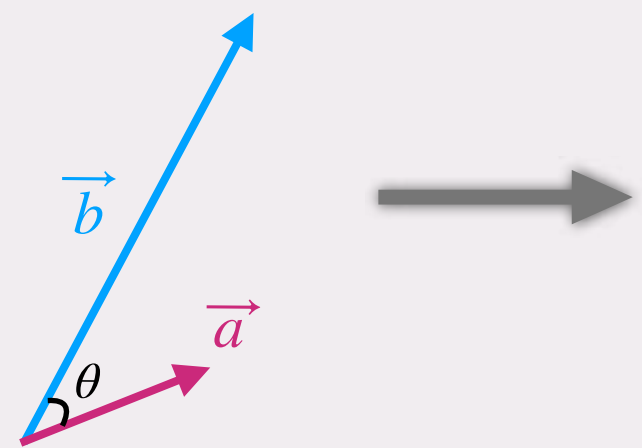
$$ba_{\perp} = ba \cos(\theta)$$

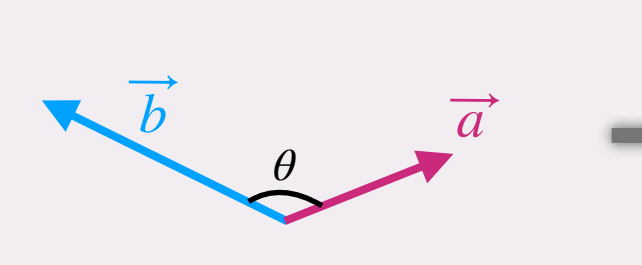
$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$$

$$a, b \geq 0$$

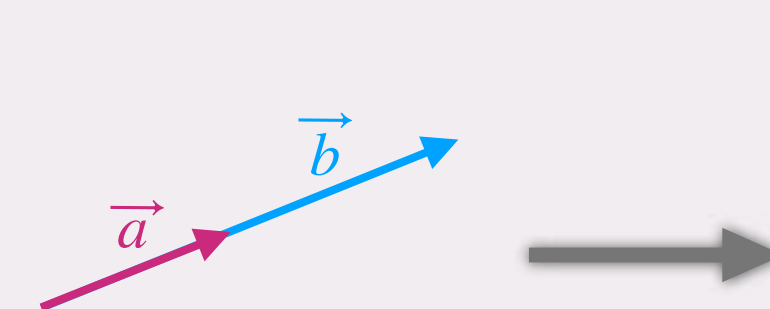


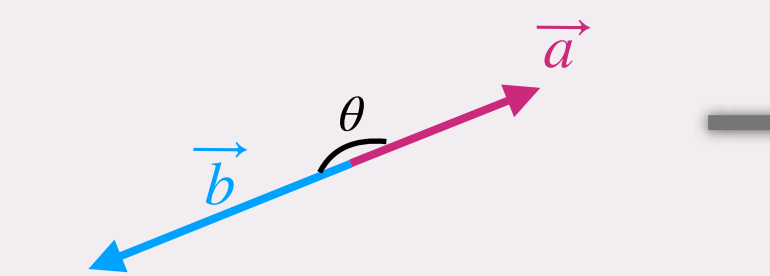
Il **segno** del prodotto scalare dipende dal **segno** del coseno:

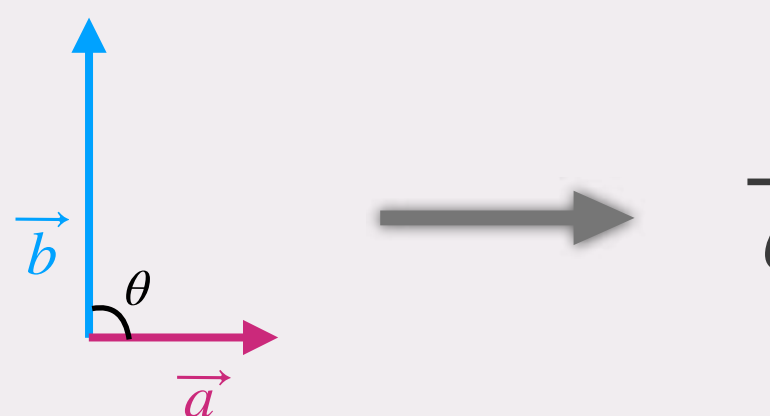
● Angolo acuto: $0 < \theta < \frac{\pi}{2}$  $\vec{a} \cdot \vec{b} > 0$

● Angolo ottuso: $\frac{\pi}{2} < \theta < \pi$  $\vec{a} \cdot \vec{b} < 0$

Casi particolari:

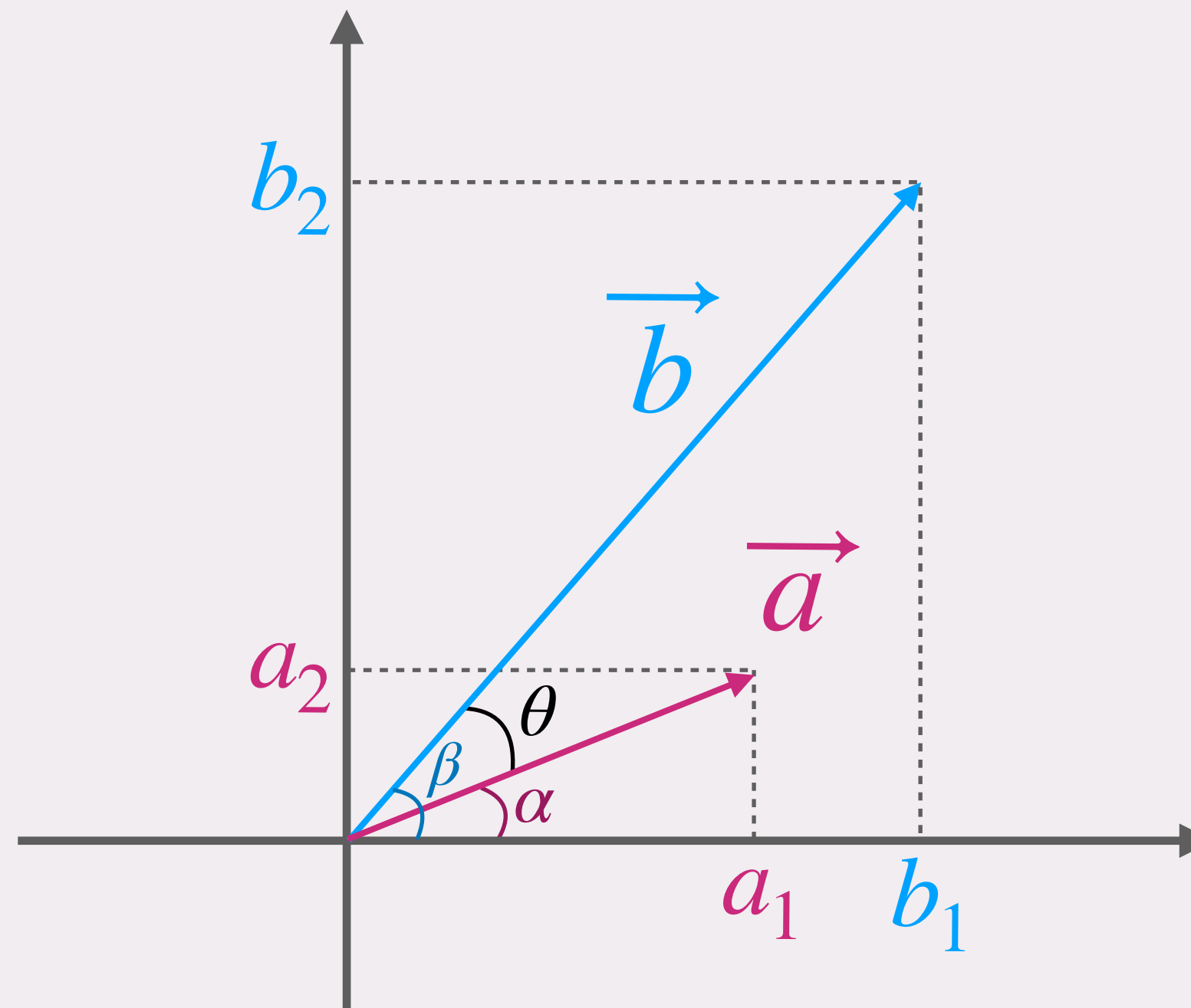
● $\theta = 0$  $\vec{a} \cdot \vec{b} = ab$

● $\theta = \pi$  $\vec{a} \cdot \vec{b} = -ab$

● $\theta = \frac{\pi}{2}$  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

Il segno del prodotto scalare è legato al modo in cui sono **disposti** rispettivamente i due vettori

● Dall' angolo alle coordinate:



$$\begin{aligned}\vec{a} \cdot \vec{b} &= ab \cos(\theta) = \\ &= ab \cos(\beta - \alpha) = \\ &= ab [\cos(\alpha)\cos(\beta) + \sin(\alpha)\sin(\beta)] = \\ &= \frac{a \cos(\alpha)}{a_1} \frac{b \cos(\beta)}{b_1} + \frac{a \sin(\alpha)}{a_2} \frac{b \sin(\beta)}{b_2} = \\ &= a_1 b_1 + a_2 b_2\end{aligned}$$

● II PRODOTTO SCALARE in \mathbb{R} : DEFINIZIONE

$$\underline{\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cos(\theta)}$$

Il prodotto scalare in **2D**: $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$ $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$ \longrightarrow $\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1b_1 + a_2b_2$

Il prodotto scalare in **3D**: $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$ \longrightarrow $\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3$

Il prodotto scalare in **nD**:

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \quad \longrightarrow \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_nb_n = \sum_{i=1}^n a_i b_i$$

● Esempi: vettori in 4D

$$\underline{\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 + a_4b_4}$$

$$\textcircled{1} \quad \vec{a} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 6 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \longrightarrow \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = 6 \cdot 3 + 4 \cdot 0 + 0 \cdot 6 + (-2) \cdot 2 = \\ = 18 + 0 + 0 - 4 = \mathbf{14}$$

$$\textcircled{2} \quad \vec{a} = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \longrightarrow \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = (-3) \cdot 2 + 1 \cdot 4 + 5 \cdot (-2) + 1 \cdot 3 = \\ = -6 + 4 - 10 + 3 = \mathbf{-9}$$

$$\textcircled{3} \quad \vec{a} = \begin{pmatrix} -6 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \longrightarrow \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = (-6) \cdot 1 + 3 \cdot 2 + 1 \cdot 0 + 0 \cdot 1 = \\ = -6 + 6 = \mathbf{0}$$

● L'angolo tra due vettori in 4D

Tramite il prodotto scalare abbiamo un metodo per **definire l'angolo** in dimensioni elevate:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = ab \cos(\theta)$$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 + a_4b_4 \longrightarrow \cos(\theta) = \frac{a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 + a_4b_4}{ab}$$

Guardiamo i risultati ottenuti:

① $\vec{a} \cdot \vec{b} > 0 \longrightarrow$ i due vettori formano un angolo acuto

$$\begin{aligned} a &= \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2 + a_4^2} = \sqrt{6^2 + 4^2 + 0^2 + (-2)^2} = \\ &= \sqrt{36 + 16 + 4} = 2\sqrt{14} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} b &= \sqrt{b_1^2 + b_2^2 + b_3^2 + b_4^2} = \sqrt{3^2 + 0^2 + 6^2 + 2^2} = \\ &= \sqrt{9 + 36 + 4} = 7 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \theta &= \arccos\left(\frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{ab}\right) = \\ &= \arccos\left(\frac{14}{14\sqrt{14}}\right) = \\ &= \arccos\left(\frac{1}{\sqrt{14}}\right) \approx \frac{5}{12}\pi \end{aligned}$$

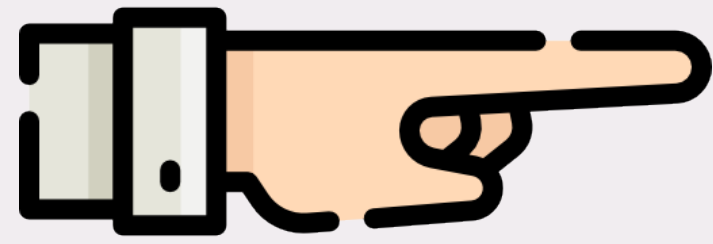
2 $\vec{a} \cdot \vec{b} < 0 \longrightarrow$ i due vettori formano un angolo ottuso

$$\begin{aligned} a &= \sqrt{(-3)^2 + 1^2 + 5^2 + 1^2} = 6 & \longrightarrow & \theta = \arccos\left(\frac{-9}{6\sqrt{33}}\right) = \\ b &= \sqrt{2^2 + 4^2 + (-2)^2 + 3^2} = \sqrt{33} & & = \arccos\left(\frac{-3}{\sqrt{33}}\right) \approx \frac{7}{12}\pi \end{aligned}$$

3 $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \longrightarrow \vec{a} \perp \vec{b}$

$$\arccos\left(\frac{0}{ab}\right) = \arccos(0) = \frac{\pi}{2}$$

Anche se non so rappresentare i due vettori, facendone il prodotto scalare **posso sapere** se sono o non sono ortogonali!



PROVA TU!

$$1 \quad \vec{a} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}$$

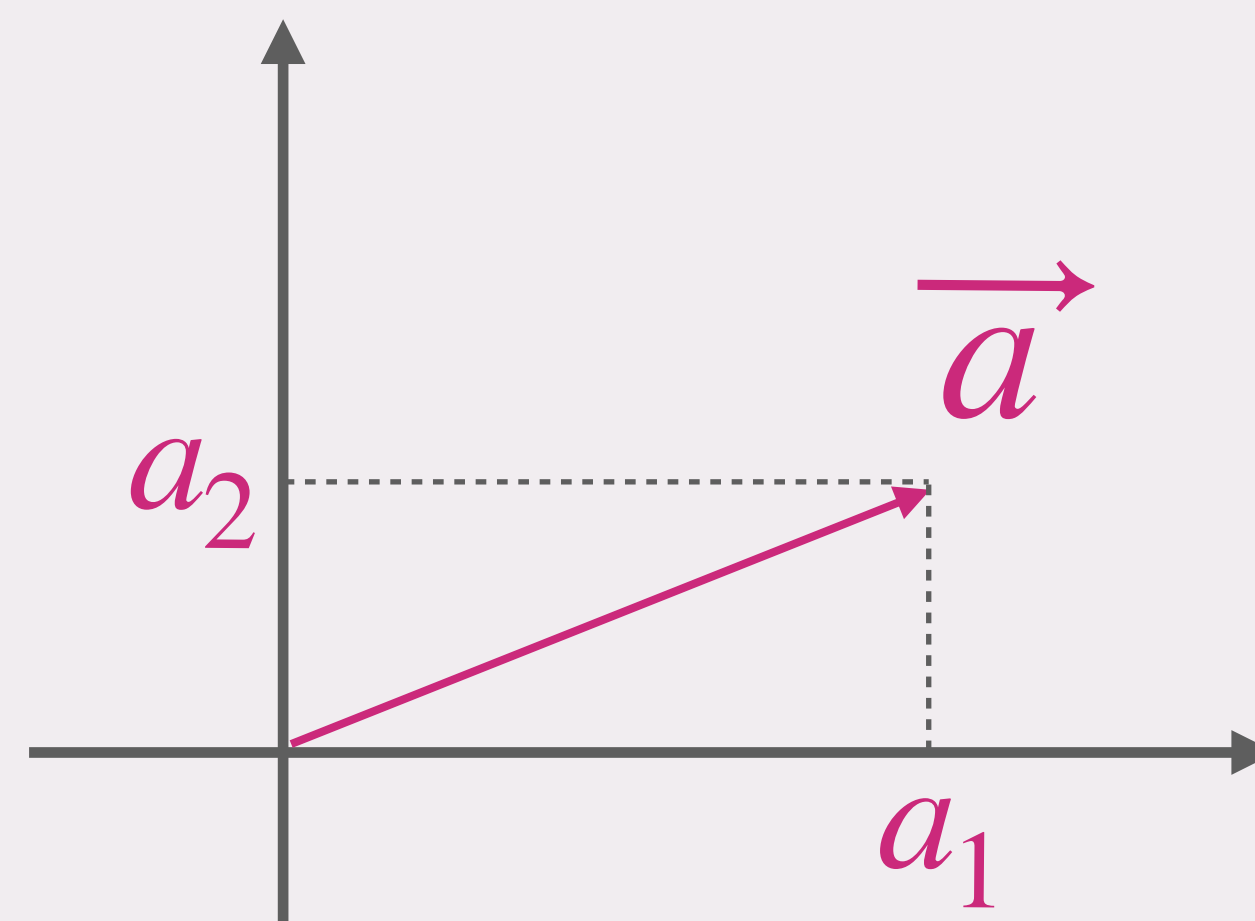
→ i due vettori formano un angolo ottuso

$$2 \quad \vec{a} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 6 \\ -1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

→ i due vettori sono ortogonali

● La **LUNGHEZZA** di un vettore

$$\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$$



$$a = \sqrt{a_1^2 + a_2^2} = \sqrt{a_1 a_1 + a_2 a_2} = \sqrt{\vec{a} \cdot \vec{a}}$$

$$a = \sqrt{\vec{a} \cdot \vec{a}}$$

$$\vec{a} \cdot \vec{a} \geq 0$$

● Le proprietà del prodotto scalare in \mathbb{R}

1 $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$

2 $\vec{a} \cdot \vec{a} \geq 0 \longrightarrow = 0$ solo se \vec{a} è il vettore nullo

3 $\vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}$

4 $\alpha, \beta \in \mathbb{R} \quad (\alpha \vec{a}) \cdot \vec{b} = \alpha(\vec{a} \cdot \vec{b})$
 $\vec{a} \cdot (\beta \vec{b}) = \beta(\vec{a} \cdot \vec{b})$

Il prodotto scalare in \mathbb{C}



● II PRODOTTO SCALARE in \mathbb{C}

$$\vec{z} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} \quad \vec{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \quad \text{tali che: } z_1, z_2, w_1, w_2 \in \mathbb{C}$$

$$\vec{z} \cdot \vec{w} = ??$$

Posso usare la stessa definizione usata in \mathbb{R} ?

$$\vec{z} \cdot \vec{w} = z_1 w_1 + z_2 w_2$$

→ Proviamo a calcolare la **lunghezza** di \vec{z}

$$\begin{array}{l} \downarrow \\ \rightarrow |\vec{z}| \geq 0 \in \mathbb{R} \rightarrow |\vec{z}| = \sqrt{\vec{z} \cdot \vec{z}} \end{array}$$

● Calcolo della lunghezza

$$1 \quad \vec{z} = \begin{pmatrix} 2i \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} |\vec{z}| &= \sqrt{\vec{z} \cdot \vec{z}} = \sqrt{z_1 z_1 + z_2 z_2} \\ &= \sqrt{2i \cdot 2i + 1 \cdot 1} = \sqrt{-4 + 1} = \sqrt{-3} = 3i \end{aligned}$$

↓
Numero immaginario puro

$$2 \quad \vec{z} = \begin{pmatrix} 2 + i \\ 1 - 3i \end{pmatrix}$$

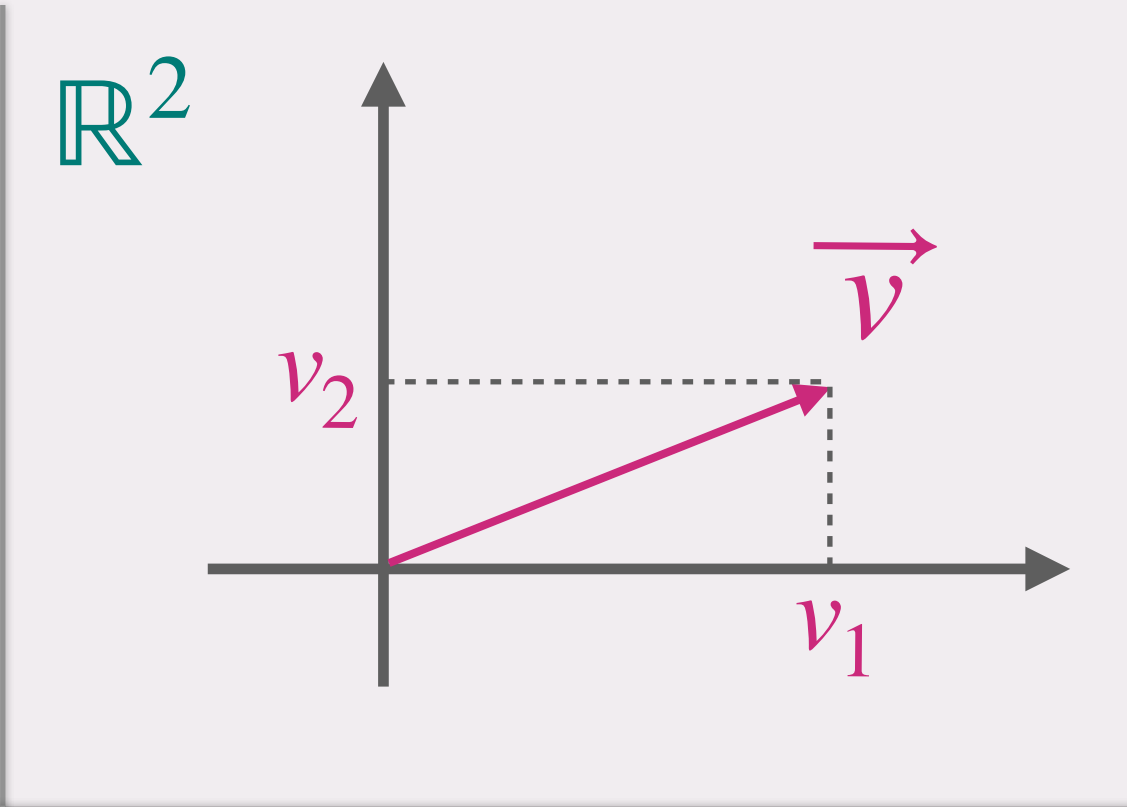
$$|\vec{z}| = \sqrt{(2 + i) \cdot (2 + i) + (1 - 3i) \cdot (1 - 3i)} = \sqrt{-5 + -2i}$$

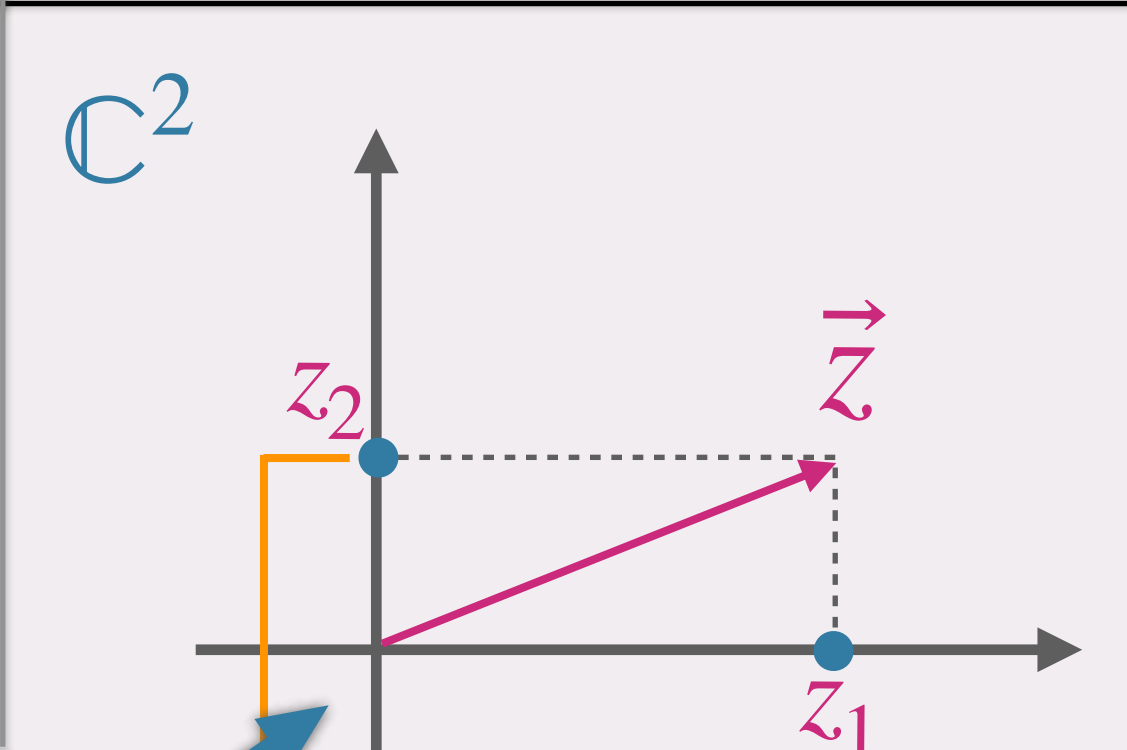
↓
Numero complesso

Non va bene!

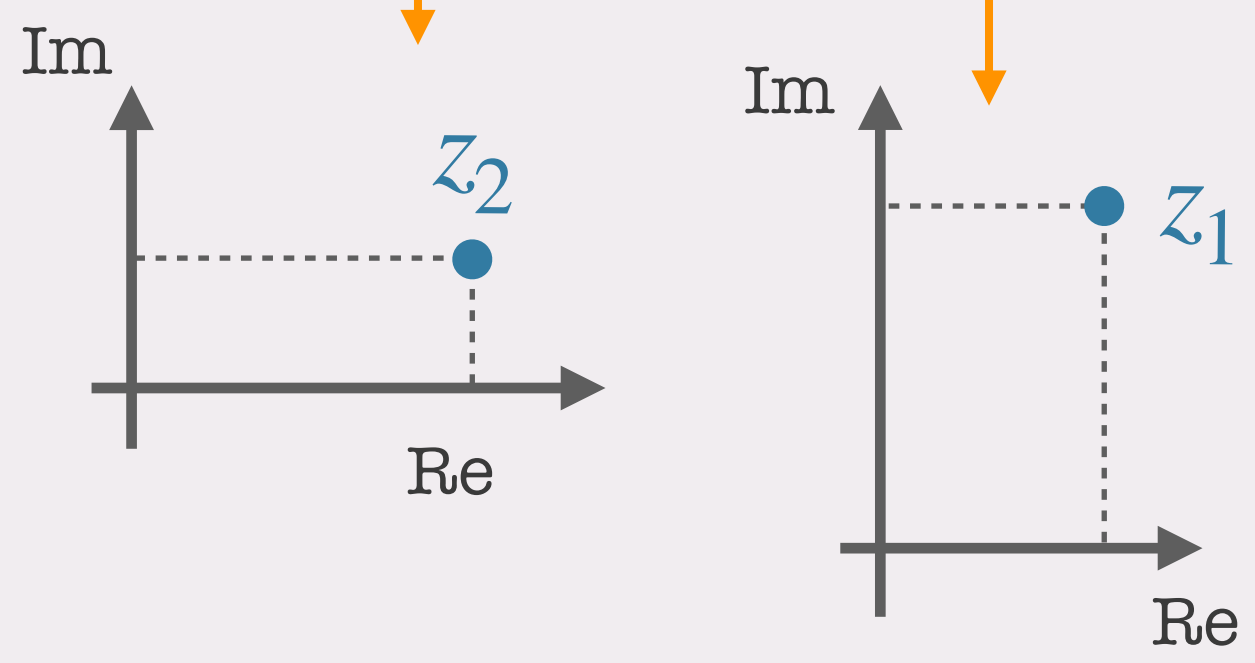


● NUOVA DEFINIZIONE

\mathbb{R}	$\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$ $v_1, v_2 \in \mathbb{R}$		$v = \sqrt{v_1^2 + v_2^2}$ $v = \sqrt{\vec{v} \cdot \vec{v}}$
--------------	--	---	---

\mathbb{C}	$\vec{z} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$ $z_1, z_2 \in \mathbb{C}$		$ \vec{z} = \sqrt{ z_1 ^2 + z_2 ^2}$ $ z_1 ^2 = z_1^* z_1$ $ z_2 ^2 = z_2^* z_2$ $ \vec{z} = \sqrt{\vec{z} \cdot \vec{z}}$
--------------	--	--	---

Rappresentazione **SBAGLIATA** di \mathbb{C}^2



$$\vec{z} \cdot \vec{z} = z_1^* z_1 + z_2^* z_2$$

● Calcolo della **lunghezza** con la nuova definizione

$$1 \quad \vec{z} = \begin{pmatrix} 2i \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$|\vec{z}| = \sqrt{\vec{z} \cdot \vec{z}} = \sqrt{z_1^* z_1 + z_2^* z_2}$$

$$= \sqrt{(-2i) \cdot 2i + 1 \cdot 1} = \sqrt{4 + 1} = \sqrt{5}$$

↓
Numero reale positivo

$$2 \quad \vec{z} = \begin{pmatrix} 2 + i \\ 1 - 3i \end{pmatrix}$$

$$|\vec{z}| = \sqrt{(2 - i) \cdot (2 + i) + (1 + 3i) \cdot (1 - 3i)} =$$

$$= \sqrt{4 - 2i + 2i + 1 + 1 - 3i + 3i + 9} = \sqrt{5 + 10} = \sqrt{15}$$

↓
Numero reale positivo

Va bene!



● II PRODOTTO SCALARE in \mathbb{C} : DEFINIZIONE

Dati due vettori $\vec{z} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}$ $\vec{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{pmatrix}$ tali che $z_i, w_i \in \mathbb{C}$

allora: $\vec{z} \cdot \vec{w} = \sum_{i=1}^n z_i^* w_i$

Il prodotto scalare in **2D**: $\vec{z} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$ $\vec{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix} \longrightarrow \vec{z} \cdot \vec{w} = z_1^* w_1 + z_2^* w_2$

Il prodotto scalare in **3D**: $\vec{z} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix}$ $\vec{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{pmatrix} \longrightarrow \vec{z} \cdot \vec{w} = z_1^* w_1 + z_2^* w_2 + z_3^* w_3$

● **Esempio:**

$$\vec{z} = \begin{pmatrix} 1 - i \\ 2 + i \end{pmatrix} \quad \overrightarrow{w} = \begin{pmatrix} 3 + 2i \\ -5i \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \vec{z} \cdot \overrightarrow{w} &= z_1^* w_1 + z_2^* w_2 = (1 + i)(3 + 2i) + (2 - i)(-5i) = \\ &= 3 + 2i + 3i - 2 - 10i - 5 = \frac{-4 - 5i}{c_1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \overrightarrow{w} \cdot \vec{z} &= w_1^* z_1 + w_2^* z_2 = (3 - 2i)(1 - i) + (5i)(2 + i) = \\ &= 3 - 3i - 2i - 2 + 10i - 5i = \frac{-4 + 5i}{c_2} \end{aligned}$$

$$\underline{\vec{z} \cdot \overrightarrow{w} \neq \overrightarrow{w} \cdot \vec{z}}$$

$$c_2 = c_1^* \longrightarrow$$

$$\vec{z} \cdot \overrightarrow{w} = (\overrightarrow{w} \cdot \vec{z})^*$$

● Le proprietà del prodotto scalare in \mathbb{C}

1 $\vec{z} \cdot \overline{w} = (\overline{w} \cdot \vec{z})^*$

2 $\vec{z} \cdot \vec{z} \geq 0 \longrightarrow = 0$ solo se \vec{z} è il vettore nullo

3 $\vec{z} \cdot (\overline{w} + \overline{k}) = \vec{z} \cdot \overline{w} + \vec{z} \cdot \overline{k}$

4 $\gamma, \delta \in \mathbb{C}$ **Antilinearità** della prima componente

$$(\gamma \vec{z}) \cdot \overline{w} = \gamma^* (\vec{z} \cdot \overline{w})$$

Linearità della seconda componente

$$\vec{z} \cdot (\delta \overline{w}) = \delta (\vec{z} \cdot \overline{w})$$

● Esempio:

Posso sapere come sono orientati i due vettori? **NO**

$$\vec{z} = \begin{pmatrix} 4 - i \\ 2 + 3i \end{pmatrix} \quad \vec{w} = \begin{pmatrix} 1 + 2i \\ -3 - 5i \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \vec{z} \cdot \vec{w} &= z_1^* w_1 + z_2^* w_2 = \\ &= (4 + i)(1 + 2i) + (2 - 3i)(-3 - 5i) = \\ &= 4 + 8i + i - 2 - 6 - 10i + 9i - 15 = 19 + 8i \end{aligned}$$

I numeri complessi non hanno un segno

$$\longrightarrow \theta = \arccos \left(\frac{\vec{z} \cdot \vec{w}}{|\vec{z}| |\vec{w}|} \right)$$

Posso sapere se i due vettori sono ortogonali? **SI**

$$\vec{z} = \begin{pmatrix} -6 - i \\ 6 + i \end{pmatrix} \quad \vec{w} = \begin{pmatrix} 1 + i \\ 1 + i \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \vec{z} \cdot \vec{w} &= z_1^* w_1 + z_2^* w_2 = \\ &= (-6 + i)(1 + i) + (6 - i)(1 + i) = \\ &= -6 - 6i + i - 1 + 6 + 6i - i + 1 = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{array}{c} \downarrow \\ \vec{z} \cdot \vec{w} = 0 \longrightarrow \vec{z} \perp \vec{w} \end{array}$$

Il prodotto scalare è uno strumento **straordinario!**

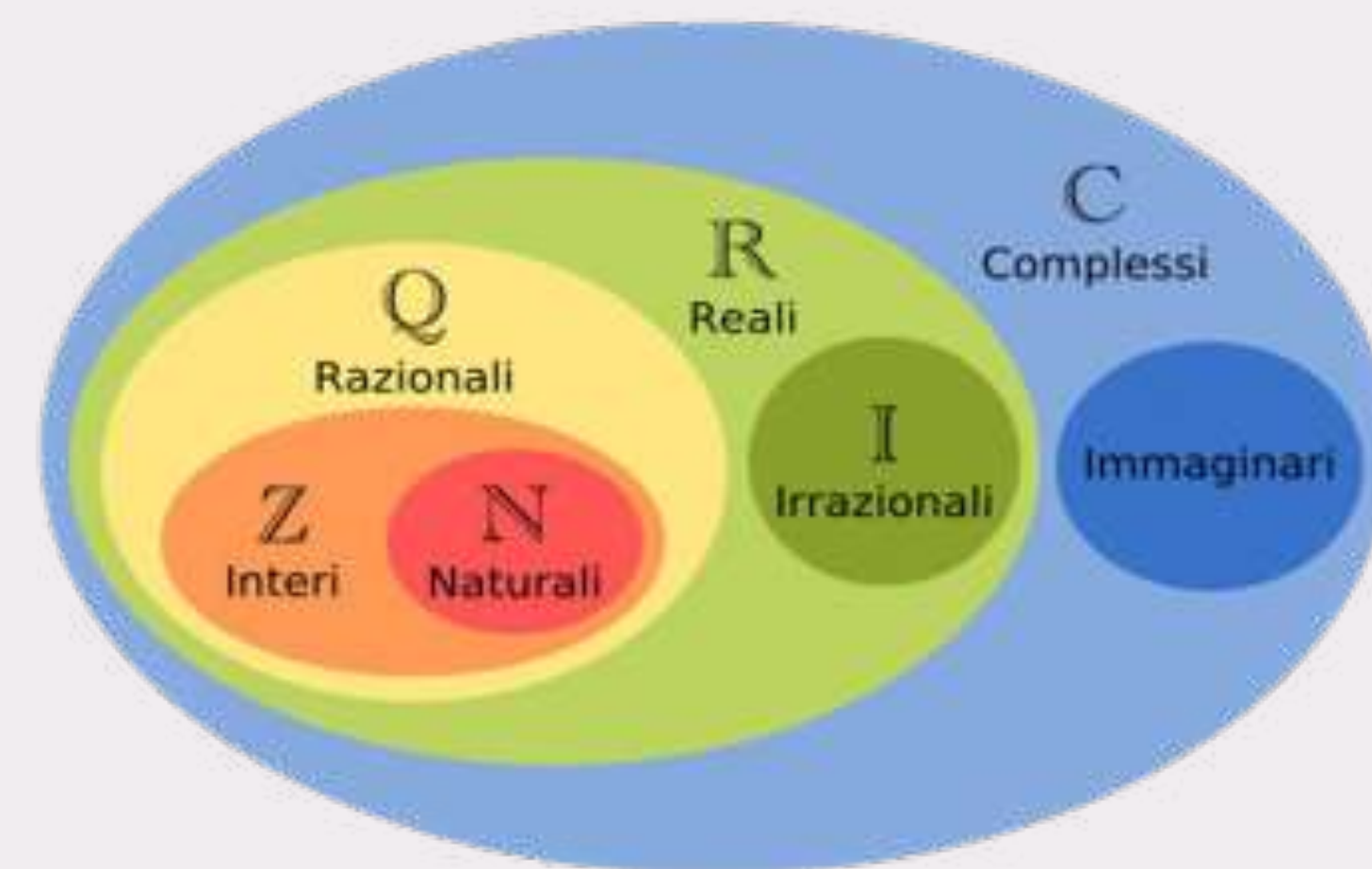
- **CONFRONTO** il prodotto scalare in \mathbb{R} e quello in \mathbb{C}

Dati due vettori $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$ $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$ tali che: $a_1, b_1, a_2, b_2 \in \mathbb{R}$

calcoliamo il prodotto scalare:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1^* b_1 + a_2^* b_2 = a_1 b_1 + a_2 b_2$$

Il prodotto scalare definito per i numeri complessi è la **generalizzazione** di quello definito per i numeri reali.



La NOTAZIONE
di DIRAC



$$\vec{z} \cdot \vec{w} \longrightarrow \langle z | w \rangle$$

Braket

$$|w\rangle = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{pmatrix}$$

ket

$$\langle z| = (z_1^*, z_2^*, \dots, z_n^*)$$

bra

Le proprietà

$$1 \quad \langle z | w \rangle = (\langle w | z \rangle)^*$$

$$2 \quad \langle z | z \rangle \geq 0$$

$$3 \quad \langle z | w \rangle = 0 \longrightarrow |z\rangle \perp |w\rangle$$

$$4 \quad \langle z | (|w\rangle + |k\rangle) = \langle z | w \rangle + \langle z | k \rangle$$

$$5 \quad \gamma, \delta \in \mathbb{C} \quad \langle \gamma z | w \rangle = \gamma^* \langle z | w \rangle$$

$$\langle z | \delta w \rangle = \delta \langle z | w \rangle$$